

ER50-2700

ER50-2700,
手腕可搬运质量50 kg,可达半径2750 mm。

- 功能特点
- 得益于高刚性的结构,配合高速智能码垛工艺包,效率提升20%,帮助客户多快好省完成工作;
- 可集成了多个行业专用工艺包,配合软PLC和各种总线接口,帮助客户轻松面对各种工艺挑战;
- 高性能碰撞检测功能帮助提高安全系数。
- 适用场景
- 可应用于搬运、码垛等各种场景。
- 适用行业
- 适用于金属制品、光伏、仓储物流、建材、食品饮料等行业。



埃夫特智能机器人股份有限公司
EFORT Intelligent Robot Co., Ltd.
公司热线:400-052-8877
公司地址:中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号
WWW.EFORT.COM.CN

EFORT



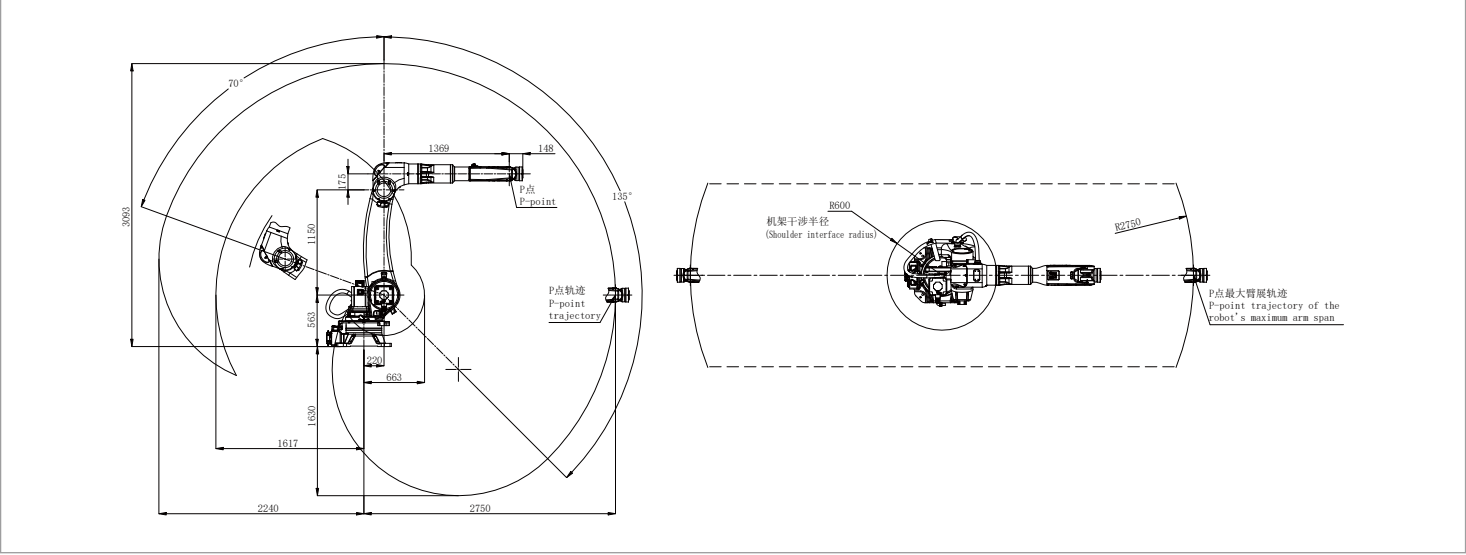
扫码查看说明书

产品参数 / SPECIFICATIONS

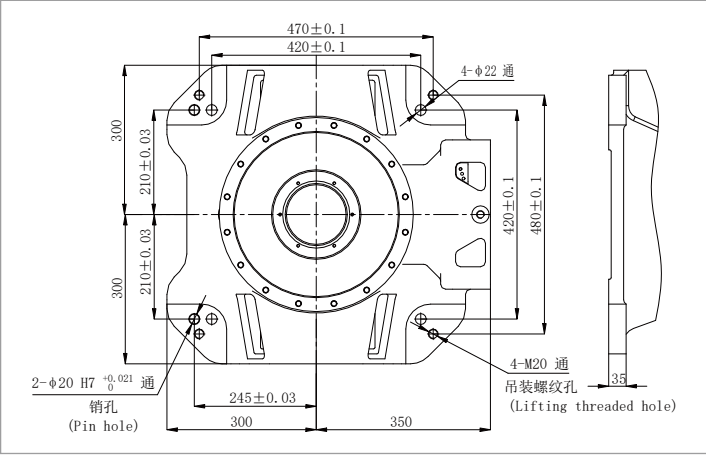
型号		ER50-2700
机构		多关节型机器人
控制轴数		6轴
手腕可搬运质量		50 kg
重复定位精度		±0.05 mm
本体质量		615 kg
可达半径		2750 mm
本体防护等级		IP54
控制柜防护等级		IP54
驱动方式		AC伺服驱动
安装方式		地面
安装条件	环境温度	0~45 °C
	环境湿度	RH≤80% (无结露)
	振动加速度	4.9 m/s ² (0.5 G以下)

手腕允许 负载转矩	J4	204 N·m
	J5	204 N·m
	J6	120 N·m
手腕允许 负载转动惯量	J4	16 kg·m ²
	J5	16 kg·m ²
	J6	10 kg·m ²
最大单轴速度	J1	180°/sec
	J2	180°/sec
	J3	165°/sec
	J4	300°/sec
	J5	225°/sec
	J6	360°/sec
各轴运动范围	J1	±180°
	J2	+70°-135°
	J3	+170°-80°
	J4	±200°
	J5	±120°
	J6	±360°

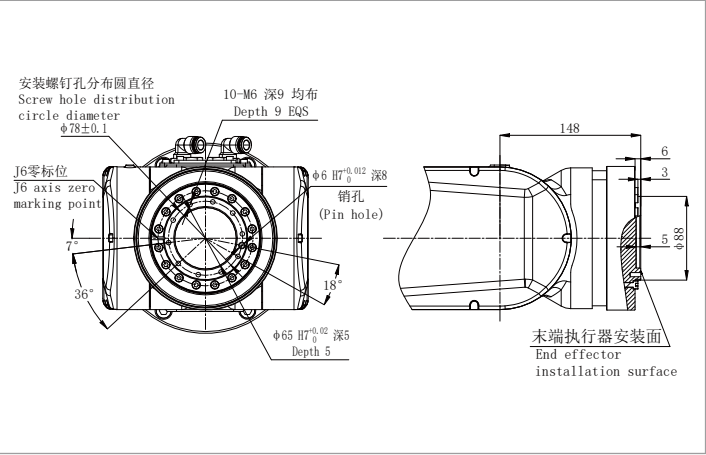
动作范围 / OPERATING SPACE



底座安装尺寸 / BASE MOUNTING SIZE



末端法兰安装尺寸 / END FLANGE MOUNTING SIZE



*最终解释权归埃夫特智能机器人股份有限公司所有,如有更新,恕不另行通知。